

1. **3 ptos** En el siguiente ejercicio, tanto en el enunciado como en la resolución, los asteriscos indican que el coeficiente que subyace es distinto de cero y los espacios en blanco son cero. Las matrices  $(A_i|b_i)$  denotan la matriz ampliada del sistema de ecuaciones  $A_i x = b_i$ . Considérense las matrices

$$(A_1|b_1) = \left( \begin{array}{cccc|c} & & & & * \\ & & & & \\ & & & & \\ * & & & & * \end{array} \right) \in \mathcal{M}_{4 \times 5}(\mathbb{R}), \quad (A_2|b_2) = \left( \begin{array}{ccc|c} * & & & * \\ & * & * & * \\ * & * & * & * \\ * & * & & \end{array} \right) \in \mathcal{M}_{5 \times 4}(\mathbb{R}),$$

$$(A_3|b_3) = \left( \begin{array}{cccc|c} * & * & * & * & * \\ & & * & * & \\ & & * & * & * \end{array} \right) \in \mathcal{M}_{3 \times 5}(\mathbb{R}), \quad (A_4|b_4) = \left( \begin{array}{ccc|c} * & & * & * \\ & * & * & \\ * & * & * & * \\ * & * & * & * \end{array} \right) \in \mathcal{M}_{4 \times 5}(\mathbb{R}),$$

$$(A_5|b_5) = \left( \begin{array}{ccc|c} * & & * & * \\ & * & * & * \\ * & * & * & * \end{array} \right) \in \mathcal{M}_{4 \times 5}(\mathbb{R}), \quad (A_6|b_6) = \left( \begin{array}{ccc|c} * & * & * & * \\ & & * & * \\ * & * & * & * \end{array} \right) \in \mathcal{M}_{3 \times 4}(\mathbb{R}),$$

Se pide:

- 1) *0.5 ptos* Añadir a la matriz  $(A_1|b_1)$ , si es posible, 11 asteriscos para obtener la matriz ampliada de un sistema que necesariamente resulte compatible determinado.
- 2) *0.5 ptos* Quitar de la matriz  $(A_2|b_2)$ , si es posible, 5 asteriscos para obtener la matriz ampliada de un sistema que necesariamente resulte compatible indeterminado.
- 3) *0.5 ptos* Añadir a la matriz  $(A_3|b_3)$ , si es posible, 2 asteriscos para obtener la matriz ampliada de un sistema que necesariamente resulte compatible determinado.
- 4) *0.5 ptos* Quitar de la matriz  $(A_4|b_4)$  el menor número posible de asteriscos para obtener la matriz ampliada de un sistema que necesariamente resulte incompatible.
- 5) *0.5 ptos* Añadir la matriz  $(A_5|b_5)$  el menor número posible de asteriscos para obtener la matriz ampliada de un sistema que no necesariamente sea compatible determinado.
- 6) *0.5 ptos* Añadir a la matriz  $(A_6|b_6)$ , si es posible, 1 asterisco para obtener la matriz ampliada de un sistema que necesariamente resulte bien compatible determinado, bien compatible indeterminado o bien incompatible.

NOTA: Tanto en los casos en los que se pide sea posible como en los que no, las respuestas deben ir acompañadas de una correcta justificación.

2. **6 ptos** Sea  $n \in \mathbb{N}$  un número múltiplo de 3. Considérese la matriz  $M \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$  dada por

$$M = \begin{pmatrix} 1 + \alpha & -1 & -1 & 1 & -1 & -1 & \dots & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 + \alpha & -1 & 1 & -1 & -1 & \dots & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 + \alpha & 1 & -1 & -1 & \dots & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 + \alpha & -1 & -1 & \dots & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 + \alpha & -1 & \dots & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & -1 + \alpha & \dots & 1 & -1 & -1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & -1 & \dots & 1 + \alpha & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & -1 & \dots & 1 & -1 + \alpha & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & -1 & \dots & 1 & -1 & -1 + \alpha \end{pmatrix}.$$

Considérese asimismo la aplicación lineal  $f: x \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^6$  definida por

$$f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -x_2 - x_3 \\ x_3 \\ x_2 \\ -x_1 \\ x_1 \end{pmatrix}.$$

- a) *1 pto* Calcular  $\det(M)$ .
- b) *0.25 ptos* ¿Para qué valores de  $\alpha$  es  $M$  inversible?
- c) Para  $\alpha = 3$ , sea  $A \in \mathcal{M}_{4 \times 6}(\mathbb{R})$  la submatriz de  $M$  formada por los coeficientes comunes a las cuatro primeras filas y a las seis primeras columnas de  $M$ . Se pide:
  - c1) *0.75 ptos* Dar la dimensión y una base de  $\text{Ker}(A)$ .
  - c2) *2.5 ptos* Sea  $U = \text{Im}(f)$ . Dar la dimensión y una base de  $U$ , de  $U \cap \text{ker}(A)$  y de  $U + \text{ker}(A)$ .
  - c3) *1.5 ptos* Obtener la factorización  $LU$  de  $A$  y usar dicha factorización para resolver

el sistema  $Ax = b$  siendo  $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

3. **1 pto** Sean  $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$  y  $B = I - A$ . Demostrar que  $A$  es ortogonal si y sólo si  $BB^t = B + B^t$ .